

UŽIVATELSKÝ MANUÁL - RYCHLÉ NASTAVENÍ

Přijímače REX ASSIST

1 Příprava přijímače:

- Pomocí USB adaptéru, PC a programu JETI Studio ověřte, že máte v přijímači aktuální verzi software.
- Pokud byl přijímač již dříve použitý v jiném modelu proveďte při zapnutém spárovaném přijímači v menu vysílače „Menu/Aplikace/Jetibox“ jeho formátování.
- Spárujte přijímač s vysílačem.
- Nastavte funkce modelu jako s běžným přijímačem.
- Přijímač umístěte do modelu na pružnou podložku tak, aby byl zajištěný proti pohybu (nejlépe přilepte oboustrannou pěnovou páskou dodávanou k přijímači). Přijímač umístěte co nejbližší k těžišti modelu **rovnoběžně s podélnou, příčnou i svislou osou modelu.**



2 Příprava vysílače:

- Připojte vysílač pomocí USB kabelu k PC a pomocí programu JETI Studio ověřte, že máte ve vysílači aktuální verzi software. Minimální požadovaná verze je v.4.24.
- V menu vysílače „Menu/Model/Parametry funkcí“ vytvořte novou funkci, kterou budete přepínat letové režimy stabilizace (např. *Rezim*) a funkci, kterou budete měnit její citlivost (např. *Citlivost*). K funkcím přiřadte ovladače. K funkci „*Rezim*“ je vhodný např. některý z třípolohových přepínačů, k řízení citlivosti otočný potenciometr.
- V menu vysílače „Menu/Model/Přiřazení serv“ přiřadte tyto nové funkce k volným kanálům, které nebudete potřebovat.



3 Základní nastavení Assistu:

- Základní nastavení proveďte pomocí průvodce spuštěného z vysílače v menu přijímače „Menu/Model/Připojená zařízení/typ přijímače/Konfigurace/Rychlý průvodce“. Pečlivě postupujte krok za krokem.

- při volbě „*Všechna serva digitální*“ bude nastavena výstupní perioda pro všechny servovýstupy 7,5ms., v opačném případě 17,5ms. Ujistěte se, že všechna zařízení připojená k přijímači podporují zvolenou výstupní periodu.
- velmi pečlivě a podle pokynů proveďte kalibraci ovladačů v menu „Přiřazení primárních kanálů“
- k volbě „*Kanál letových režimů*“ přiřadte přepínač letových režimů nastavený v odstavci „Příprava vysílače, přepínač Režim“

4 Nastavení ovladače zisku (citlivosti) stabilizace:

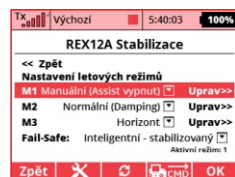
k volbě „*Kanál y pro ladění zisku*“ v menu přijímače „*Konfigurace/Přiřazení kanálů/Přiřazení doplňkových kanálů*“ přiřadte ovladač (Citlivost) nastavený v odstavci „*Příprava vysílače*“. Můžete nastavit společný ovladač pro nastavení zisku křidélek, výškovky i směrovky nebo zvolit pro každé kormidlo jiný ovladač.



Poznámka: hodnota v % zobrazená v menu „*Kanály pro ladění zisku*“ ukazuje, o kolik procent je výsledný zisk vyšší nebo nižší než hodnota pro jednotlivé funkce zobrazená a nastavená v menu přijímače „*Konfigurace/Nastavení letadla*“.

5 Nastavení režimu stabilizace:

Systém Assist nabízí šest přednastavených režimů stabilizace ze kterých je možné vybrat tři a tyto přepínat během letu. Mezi vybranými režimy se přepíná ovladačem zvoleným v odstavci „*Příprava vysílače*“. Každý vybraný režim je možné v menu „*Uprav*“ doladit.



Popis nabízených režimů:

Manuální - stabilizace je vypnuta

Trénink - stabilizace tlumí poryvy větru a omezuje maximální možné úhly náklonu ve všech osách. Hodnoty omezení jsou nastavitelné. Režim je vhodný např. pro výuku létání. Akrobacie v tomto režimu není možná.

Horizont - po aktivaci je model z jakékoliv polohy uveden do horizontálního letu. Tento režim je vhodné aktivovat jen krátkodobě, při problému. Při každém návratu řídicí páky do neutrálu se i model v příslušné ose aktivně vrátí do polohy.

Normální - základní režim stabilizace. Zklidňuje let, omezuje vliv nárazů větru a turbulence, ale neomezuje citlivost řízení a akrobacii.

Zamknutí - po aktivaci se stabilizace snaží aktivně udržet model v dané poloze. Režim je vhodný např. pro visení, nízké průlety, nožové lety. Nepoužívejte tento režim pro start a přistání.

2D režim - režim podobný jako „Trénink“ ale je doplněn o aktivní stabilizaci výšky. Pokud nezasahujeme do řízení výškovky udržuje výšku letu s přesností 1-2m.

6 První let s Assistem:

- po zalétání a vytrimování modelu proveďte kalibraci ovladačů Assistu
- v režimu „Horizont“ a nastavené vysoké citlivosti zkontrolujte smysl výchylek stabilizace. Ta by měla při změně polohy modelu reagovat kormidly do protisměru
- před startem nastavte ovladač zisku stabilizace na minimum a stabilizaci přepněte do režimu „Manuální“ (tedy vypnuto)
- v ustáleném vodorovném letu přepněte stabilizaci do režimu „Normální“. Létejte klidně a v mírných náklonech. Postupně zvyšujte zisk stabilizace, až začne být model neklidný (přestabilizovaný). Mírně snižte zisk stabilizace a ověřte, že je model stabilní i při vyšších rychlostech
- pro jemné doladění stabilizace modelu můžete upravit citlivost pro každé kormidlo zvlášť (viz. kapitola „Nastavení ovladače zisku stabilizace“)

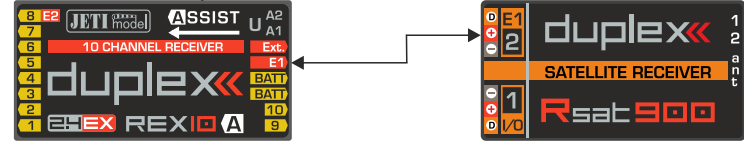
7 Pro správnou funkčnost stabilizačního systému dodržujte tyto zásady:

- aktualizujte pravidelně software vysílače i přijímače
- po každém trimování modelu zkalibrujte systém Assist (kapitola „Základní nastavení Assistu“)
- při každé výměně serva v modelu zkalibrujte systém Assist
- při zapnutí ponechte model v klidu a přibližně vodorovné poloze, dokud systém neohlásí připravenost k letu
- na přepínači letových režimů stabilizace nastavte v první poloze přepínače režim „Manuální“, aby bylo možné systém kdykoliv deaktivovat
- dostatečně dimenzujte palubní napájení. Model s aktivní stabilizací má zvýšenou spotřebu energie
- pokud si nejste jisti, požádejte o pomoc technický servis firmy JETI model nebo lokálního dealera

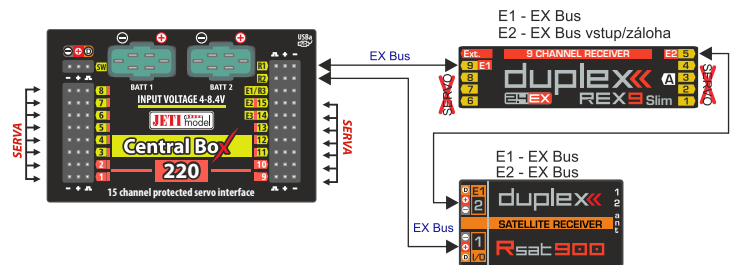
8 Příklady některých zapojení přijímačů REX Assist:

a) Zapojení s přijímačem REX10Assist a satelitem Rsat900 pro pásmo 900MHz.

E1 - EX Bus vstup/záloha



b) Zapojení s Central Boxem, přijímačem REX9 Slim Assist a satelitem Rsat900 pro pásmo 900MHz. I při výpadku signálu 2,4GHz a přepnutí na frekvenci 900 Mhz bude pracovat stabilizace. U obou přijímačů funkce Fail-Safe vypnuty (včetně „inteligentního“), u Central Boxu funkce Fail-Safe aktivní.



c) Podobné zapojení, ale se dvěma přijímači pro pásmo 2,4 Ghz.

V menu vysílače „Pokročilá nastavení/Bezdrátový modul učitel-žák“ nastaven mód „Double Path“. U všech přijímačů funkce Fail-Safe vypnuty (včetně „inteligentního“), u Central Boxu funkce Fail-Safe aktivní.

